

ロボットコンテスト（平井研・野方研共同開催）

3つの gate を通過しながらエクセル3の廊下を移動するロボットを製作する。

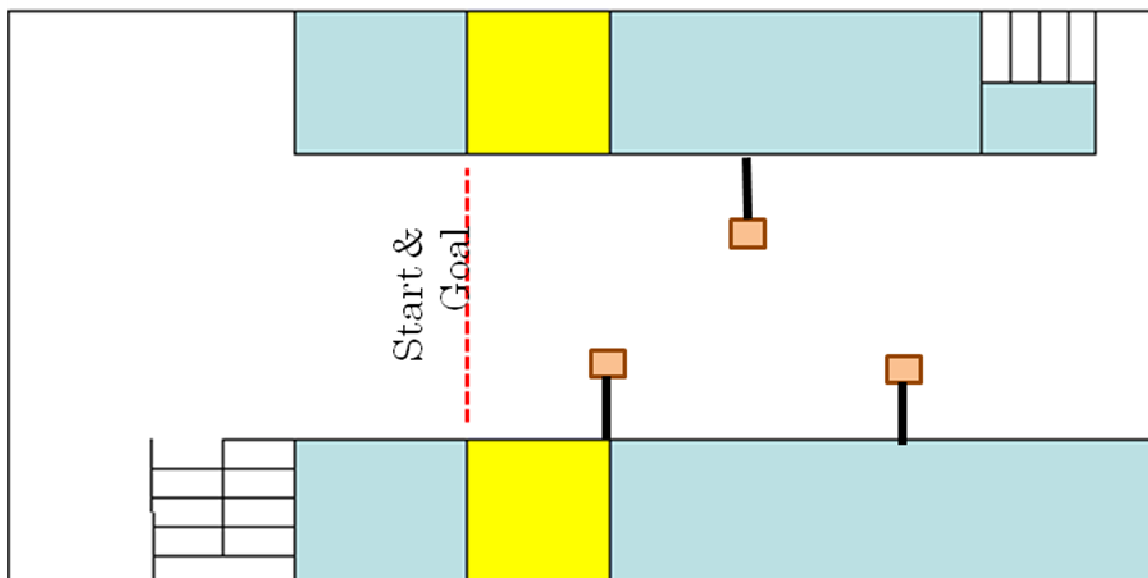
条件 単独でも3人までのチームを組んでも良い。
 ビジョン、光、超音波など、どのようなセンサを用いても構わない。
 ロボットには、ノートPCやワンボードマイコンを搭載しても良い。
 抽選でグループ毎に走行する。
注意：床にランドマークを置くことやガイドテープを貼ること（ライントレース方式）は禁止

評価 3回走行して、最も短い時間を、そのグループの記録とする。
 記録 : 最短時間
 パフォーマンス : メカニズムやセンシング、アルゴリズムの工夫と面白さ

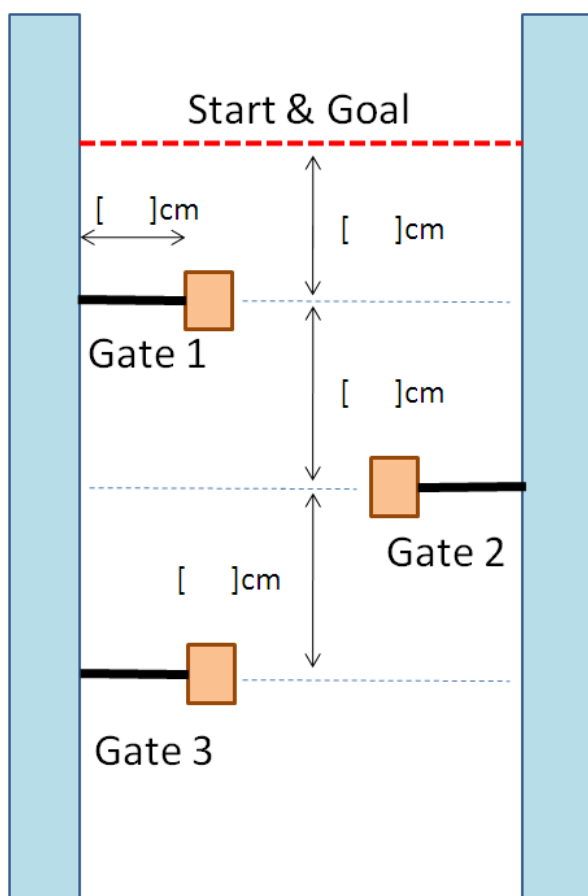
競技場

- ・ エクセル3 2階 集積機械知能研究室の前がスタートとゴール
- ・ 途中で Gate 1, 2, 3を置く. Gate は A4 コピー用紙の箱（22 x 23 x 31 cm）と黒色ライン（長さ[]cm, 幅[]cm, []テープ）で構成される
- ・ Start → Gate1 → Gate2 → Gate3 → Goal の順に通過する
- ・ Gate は1度しか通過してはならない
- ・ Gate はどちらからでも通過してよい

エクセル3 2F 集積機械知能研究室



Gate を下図に示すように配置する.



ロボットコンテストミーティング

ロボットコンテストに関して、隔週でミーティングを持つ。

野方研究室と平井研究室の合同

第1回：2010年2月12日 17:00 EW5F 会議室 簡単な構想 単独 or グループの決定

第2回以降の日時と場所は、決まり次第メールで連絡

ロボットコンテストプレ大会 2010年4月末

フリーテスト走行でロボットの動作確認

ロボットコンテスト発表会 2010年5月末